



Visual Servoing for Robot Manipulators

Tugas Akhir

Oleh:

Nicholas Aditya Fernando Nainggolan (4222201035)

Program Studi Teknologi Rekayasa Robotika
Jurusan Teknik Elektro
Politeknik Negeri Batam
2026

Pernyataan Keaslian Tugas Akhir

Saya yang bertandatangan dibawah ini menyatakan bahwa isi sebagian maupun keseluruhan Tugas Akhir saya yang berjudul : "Design and Implementation of Web-Based Control and Object Recognition on a Chinese Chess Player Robot Manipulator" adalah hasil karya sendiri, diselesaikan tanpa menggunakan **bahan-bahan yang tidak diizinkan**, dan **bukan merupakan karya pihak lain yang saya akui sebagai karya sendiri**. Semua referensi yang dikutip atau dirujuk telah ditulis secara lengkap pada daftar pustaka. Apabila ternyata pernyataan saya ini tidak benar, saya bersedia menerima sanksi sesuai peraturan yang berlaku.

Batam, 29 Juli 2026



Nicholas Aditya Fernando N
NIM: 4222201035

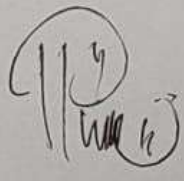
Lembar Pengesahan

Tugas Akhir disusun untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh gelar
Sarjana Terapan Teknik (S.Tr.T)
di
Politeknik Negeri Batam

Oleh:
Nicholas Aditya Fernando Nainggolan

Dengan judul:
Design and Implementation of Web-Based Control and Object Recognition on a Chinese Chess
Player Robot Manipulator

Tanggal Sidang: 23 Juli 2026

Disetujui oleh :	
Dosen Penguji I  1. (Hendawan Soebhakti, S.T., M.T) NIP : 197912152014041001	Dosen Pembimbing I  1. (Ryan Satria Wijaya, S.Tr.T., M.Tr.T.) NIP : 199706112025061009
Dosen Penguji II  2. (Emelia Rosari Siregar, M.A.) NIP : 199608162025062007	